

~~Forma canonica di Jordan~~

effettivo col esempio

Jordan canonical form

Def $A \sim B \Leftrightarrow \exists T: \text{rank}(T) = n$

$$T^{-1}AT = B$$

\sim rel. equivalent

$$A \sim A$$

$$A \sim B \Rightarrow B \sim A$$

$$A \sim B, B \sim C \Rightarrow A \sim C$$

\boxed{P} $A \sim B \Rightarrow$ stesso autosalvo

$$\lambda_A, \bar{\nu}_A : (A - \lambda_A I) \bar{\nu}_A = 0$$

$$A \sim B \rightarrow A = T^{-1} B T$$

$$(T^{-1} B T - \lambda_A T^{-1} T) \bar{\nu} = 0$$

$$[T^{-1} (B - \lambda_A I) T] \bar{\nu} = 0$$

(T.) $T^{-1} (B - \lambda_A I) (T \bar{\nu}) = 0$

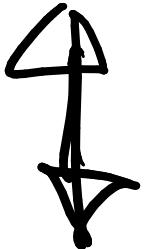
$$(B - \lambda_A I) \bar{\nu}_B = 0 \quad \bar{\nu}$$

Def / A disponibile

$$A \sim \Delta = \begin{bmatrix} d_1 & & 0 \\ & d_2 & \\ 0 & & \ddots & \\ & & & d_n \end{bmatrix}$$

Se autovalori tutti diversi
+
è diagonabile

$A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ diagonale



A con
selezioni
fatti di due

\exists base di \mathbb{R}^n
formata da sezioni
di A

$$T = \begin{bmatrix} v_1' & v_2' & \dots & v_n' \end{bmatrix}$$

$$Av_i' = d_i v_i'$$

$$(d_i, \overline{v_i})$$

$$A \begin{bmatrix} \bar{v}_1 & \bar{v}_2 & \cdots & \bar{v}_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d_1 \bar{v}_1 & d_2 \bar{v}_2 & \cdots & d_n \bar{v}_n \end{bmatrix}$$

T

$$\Delta = \text{diag}(d_1, d_2, \dots, d_n)$$

$$(T^{-1}) \quad AT = T\Delta$$

$$T^{-1}AT = \Delta$$

Es

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ -1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} p_A(\lambda) &= \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 & 0 \\ 0 & 2-\lambda & 0 \\ -1 & 1 & 2-\lambda \end{vmatrix} \\ &= (2-\lambda)^2(1-\lambda) \\ \lambda_1 &= 1 \quad \lambda_3 = +2 \end{aligned}$$

$$V_1 = \ker(A - \lambda_1 I) = \ker \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = 0 \quad \begin{cases} x_2 = 0 \\ -x_1 + x_2 + x_3 = 0 \end{cases}$$

$$V_1 = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle$$

$$V_2 = \ker(A - \frac{1}{2}I) = \ker \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$V_2 = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle$$

$\frac{1}{2} \rightarrow \mu_2 = 2 //$

$\dim V_2 = 2 //$

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$T^{\text{-1}} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$T^{-1}AT = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

diag J₀

Es

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ -1 & 3 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\rho_A(\lambda) = (2-\lambda)^2(1-\lambda)$$

$$V_1 = \ker(A - I) = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle$$

$$V_2 = \ker(A - 2I) = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\rangle$$

NON diagonalizable

$$\lambda_2 = 2 \quad N_2 = 2 \quad \dim V_2 = 1$$

Procedimento per usare la matrice di trasformazione T per ottenere le forme canoniche di Jordan

$$\textcircled{a} \quad p(\lambda) = (\lambda - \lambda_1)^{m_1} (\lambda - \lambda_2)^{m_2} \cdots (\lambda - \lambda_p)^{m_p}$$

P autoresoni distinti $m_1 + m_2 + \dots + m_p = n$

Se

$$\text{Hd}_i \quad \dim V_i = \dim \ker(A - d_i I) = m_i$$

$i=1, 2 \dots p$

allora la matrice A è diagonalizzabile

$$T = \begin{bmatrix} V_1 & V_2 & \dots & V_p \end{bmatrix}$$

$$V_i = \ker(A - d_i I)$$

⑥ $\exists j: \gamma_j: \dim_{\mathbb{K}} (\theta - \gamma_j \cdot I) < m_j$

allora $\exists T:$

$$T^{-1} A T = \begin{bmatrix} J_0 & & & \\ & J_1 & & \\ & & J_2 & \\ & & & \ddots & 0 \end{bmatrix}$$

$$J_j = \begin{bmatrix} \gamma_j \cdot I & 0 \\ 0 & \ddots \end{bmatrix}$$

Def range generale di ordine k

$$s_k \triangleq \text{rank}(A - tI) \quad k \geq 1$$

$$\mu_k \triangleq n - s_k \quad n \rightarrow t \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

$$y_k \triangleq \varphi_k - \varphi_{k-1} \quad (\varphi_0 = 0)$$

$$k=1, 2, \dots, g \quad \text{gi: } y_g \neq 0 \quad y_{g+1} = 0$$

$g \rightarrow$ grado dell'euclideo

$$J_i = \lambda_i I + N_i$$

justified since

$$N_i = \begin{bmatrix} 0 & \ddots & 0 \\ 0 & 0^T & \\ \vdots & & 0^T \\ 0 & & 0 \end{bmatrix}$$

$$(N_i)^k$$

Def | Dati A, λ_j si definisce
eigenvettore generalizzato di ordine k
associato a λ_j un vettore $\bar{v} \neq 0$ tale
che:

$$(A - \lambda_j \cdot I)^k \bar{v} = 0,$$

$$(A - \lambda_j \cdot I)^{k-1} \bar{v} \neq 0$$

Df Dato un vettore generico \bar{v} di ordine k associato a d_j , si definisce
catena di vettori relativi ad d_j .

$$\bar{v} = (A - d_j \cdot I) \bar{v} \dots \dots (A - d_j \cdot I)^{k-1} \bar{v}$$

$v^{(k)}$ $v^{(k-1)}$ $v^{(1)}$

Lema I vettori della catena sono lin. indip.

Algoritmo A $P_A(d) = (d - d_1)^{w_1} \cdot (d - d_p)^{w_p}$

(0) $d_j \quad j=1, \dots, p$

$k = g \rightarrow$ grado di d_j

$B = \emptyset$

$V_{gt} = 0$

(1) - determinare $V_R \rightarrow_{k+1}$ subrettori
 gerarchizzati di ordine k ,
 linearmente indipendenti fra loro
 e rispetto ai rettori presenti in B
 per ciascuno costruire le catene

$$v_1^{(1)} \leftarrow \dots \leftarrow v_1^{(k-1)} \leftarrow v_1^{(k)}$$

.....

$$v_k^{(1)} \leftarrow \dots \leftarrow v_k^{(k-1)} \leftarrow v_k^{(k)}$$

$v_{k-1} - v_{k-1}$

(1bis) se $y_k - y_{k+1} = 0$?

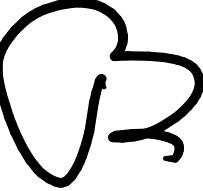
Nessuna catena va aggiornata

φ_B

(2) $G \leftarrow B \cup \{$ ^{strettamente incl.} _{indip.} di tutte le
catene costituite da
 $\varphi_B + \}$

(3) se $k=1 \rightarrow$ passo (5)
altri metti $k \leftarrow k-1$

(4) forma ed (-)

(5) le colonne di T relative all'ordine
voloce β_j sono tutti gli elementi
di 

I punti da 1 e 5 sono appartenuti
a tutti gli ordini β_j .

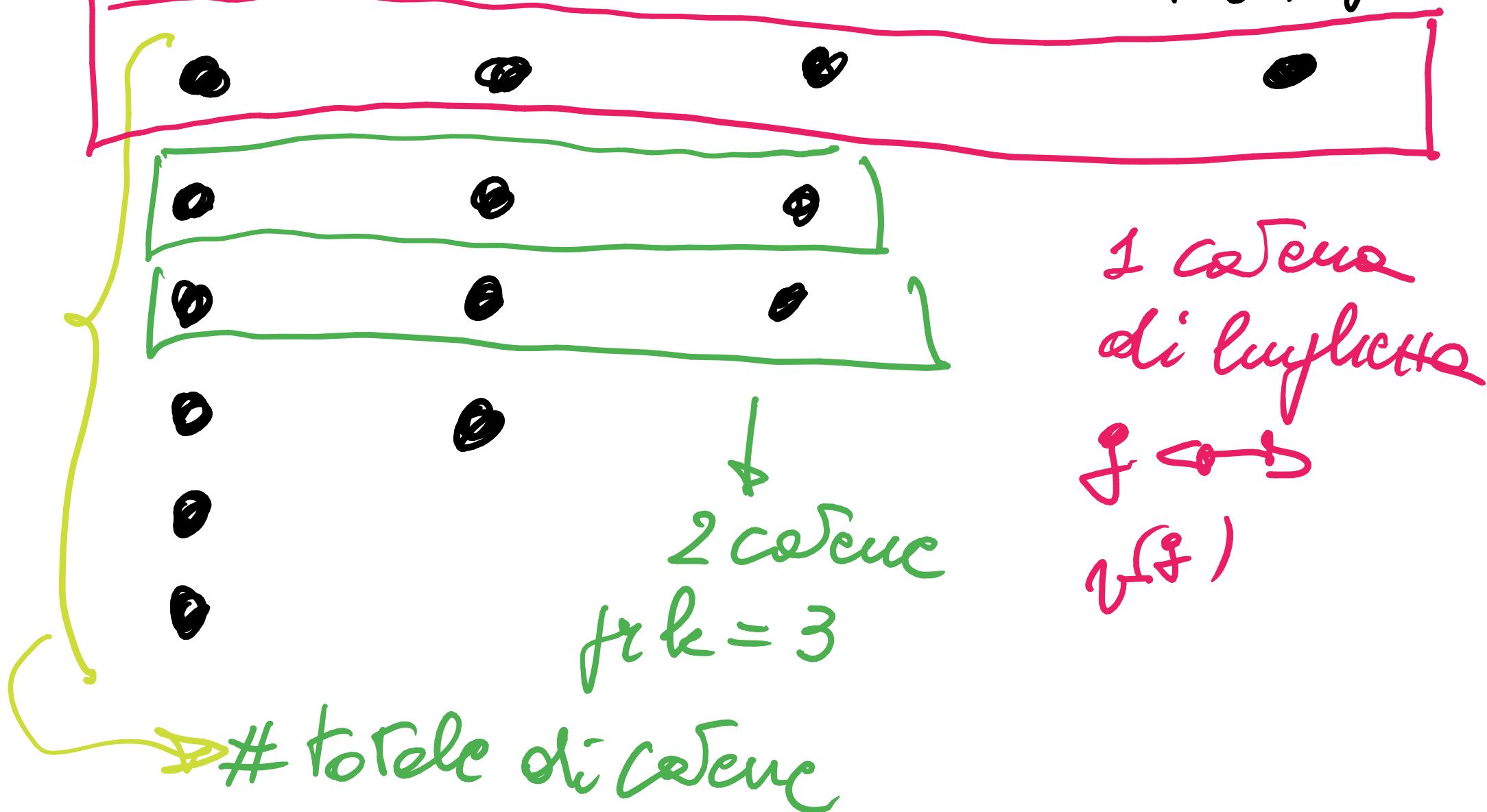
definiere A_j , $\lambda_j \quad j=1, 2, \dots, p$

$$s_k = \text{rank} (A - \lambda_j \cdot I)^k \quad k=1, 2, \dots$$

$$\mu_k = n - s_k \quad (\mu_0 = 0)$$

$$\gamma_k = \mu_k - \mu_{k-1}$$

$$\mu_1 \quad (\mu_2 - \mu_1) \quad (\mu_3 - \mu_2) \quad \dots \quad (\mu_g - \mu_{g-1})$$

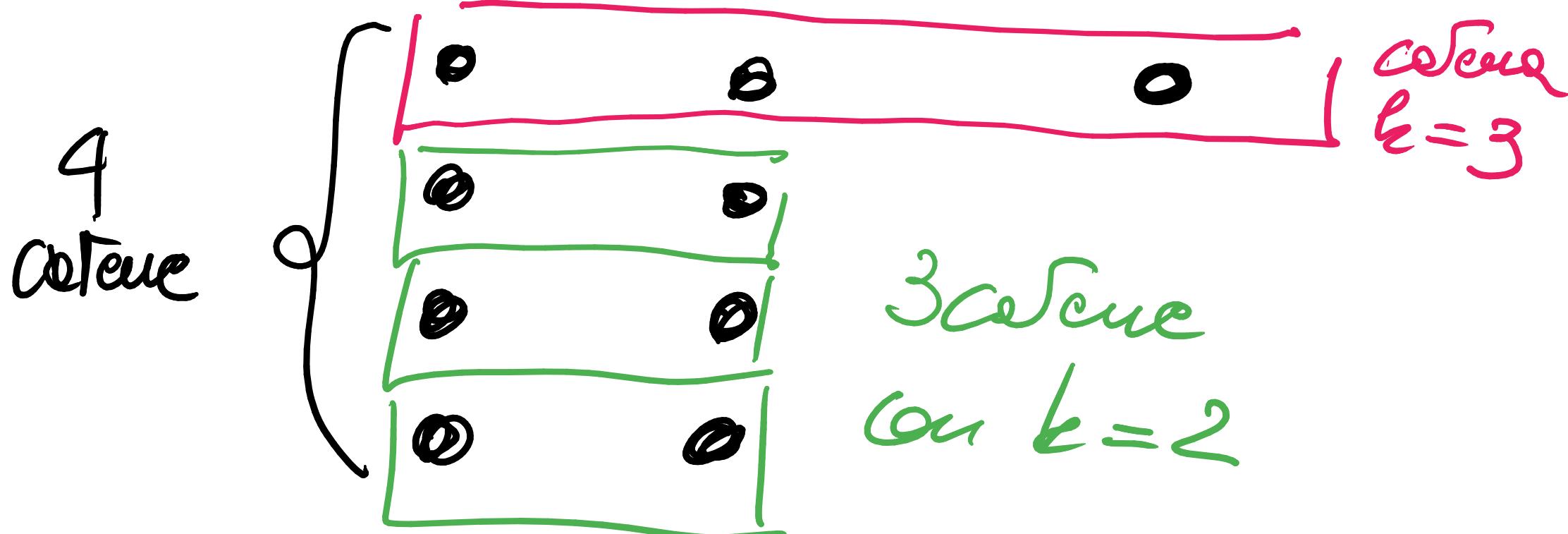


E_S

μ_1

$\mu_2 - \mu_1$

$\mu_3 - \mu_2$



$$(A - 2I) = \begin{bmatrix} -2 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Contingentne etenris



$$g_1 = \text{rank}(A - 2I) = 2$$

$$\mu_1 = 3 - g_1 = 1$$

1 celere
für k = 2

$$g_2 = \text{rank}(A - 2I)^2 = 1$$

$$\mu_2 = 3 - 1 = 2$$

$\alpha^{(2)} \in \ker(A - 2I)^2$

$\notin \ker(A - 2I)$

$$\ker(A - 2I)^2 = \ker \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$V_2 = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle$$

~~$\alpha^{(2)}$~~ $\xrightarrow{\quad}$
 $\xrightarrow{\quad A - 2I \quad}$
 $\xrightarrow{\quad \alpha^{(2)} \quad}$

$$v^{(1)} = (A - \lambda I)v^{(2)} \leftarrow v^{(2)} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

"

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\sigma^{(1)} \quad v^{(2)}$$

$$T^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$J_A = T^{-1} A T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

E.s. Determinare la forma canonica di Jordan della matrice

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

polinomio caratteristico

$$P(\lambda) = \det(A - \lambda I) = (2 - \lambda)^4$$

un solo autovalore con molteplicità 4

valutazione di $s_k = \text{rank}(A - 2I)^k$ e di μ_k

$$(A - 2I) = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$s_1 = 2$$

$$\mu_1 = 4 - 2 = 2 \quad \lambda_1 = 2$$

μ_2

•

•

Troveremo 2 colonne
quindi 2 mini-blocki
di Jordan all'interno
del blocco di Jordan
associato a $\lambda = 2$

$$(A - 2I)^2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\rho_2 = 1$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \mu_2 = 9 - 1 = 3 \\ \mu_2 - \mu_1 = 1 \end{array} \right.$$

$$\begin{array}{cc} \mu_2 & \mu_2 - \mu_1 \\ \bullet & \bullet \\ \bullet & \bullet \end{array}$$

$$(A - 2I)^3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$f_3 = 0$

$\left\{ \begin{array}{l} \mu_3 = 4 \\ \mu_3 - \mu_2 = 1 \end{array} \right.$

$$\mu_1 \quad \mu_2 - \mu_1 \quad \mu_3 - \mu_2$$



chiaramente

$$f_4 = f_3 = 0$$

quindi

$$\text{grado } g \rightarrow g = 3$$



λ_0 \downarrow

catena di lunghezza
1 da fenerex
perpendo de un
autorettore di ordine 1

$$(A - 2I)w = 0$$

• catena di lunghezza 3
da generare perpendo
da un autorettore
generatore di
ordine 3

$$(A - 2I)^3 v^{(3)} = 0$$

$$\ker(A - 2I) = \left\langle \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\rangle$$

$$\ker(A - 2I)^2 = \left\langle \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \right\rangle$$

$$\ker(A - 2I)^3 = \left\langle \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle$$

Il vettore $\bar{v} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ è subretto generatore
di ordine 3

Infatti

$$\left\{ \begin{array}{l} (A - 2I)^3 \bar{v} = 0 \\ (A - 2I)^2 \bar{v} \neq 0 \end{array} \right.$$

N.B. sufficiente che è l'unico subretto generatore
di ordine 3 !

La cetera cerasa re

$$(A - 2I) \bar{v}^{(2)} = \bar{v}^{(1)}$$

4

$$(A - 2I) \bar{v}^{(3)} = \bar{v}^{(2)}$$

4

$$\bar{v}^{(3)}$$

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

4

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

4

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\bar{v}^{(1)}$$

$$\bar{v}^{(2)}$$

$$\bar{v}^{(3)}$$

Le seconde colonne di lunghezza 1 e' costituita
da un autorettore generatore di ordine 1
che DEVE essere INDEPENDENTE da quelli dei primi
l'altra colonna

$$\bar{w}^{(1)} \leftarrow \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Matrice di Transformazione

$$T = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$\bar{w}^{(1)}$

$\bar{v}^{(1)}$

$\bar{v}^{(2)}$

\bar{v}^{-3}

La matrice inversa è

$$T^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

La forma canonica di Jordan cioè è

$$J_A = T^{-1} A T = \begin{bmatrix} 2 & & & \\ 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

miniblocki

mini-blocko $1 \times 1 \rightarrow$ colonna di lunghezza 1

mini-blocko $3 \times 3 \rightarrow$ colonna di lunghezza 3

Es.

Determinare la forma di Jordan della matrice

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

polinomio caratteristico $\det(A - \lambda I) = (\lambda - 2)^5 \cdot 1$

$$P(d) = (d-2)^5 \cdot d$$

2 autorevoli distinti

$$d_1 = 0 \text{ con } M_1 = 1$$

$$d_2 = 2 \text{ con } M_2 = 5$$



la forma canonica di Jordan

conterrà sicuramente un blocco 1×1
associato all'autorevole d_1

per determinare invece quanto e di che dimensione
saranno i mini-blocchi associati a d_2 , ramo
coleoletto S_k, M_k, V_k per $k = 1, 2, 3, 4, 5$

$$(A - 2I) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\mathfrak{f}_1 = \text{rank}(A - 2I) = 4$$

$$\mu_1 = 6 - 4 = 2$$

$$A \in \mathbb{R}^{6 \times 6}$$

μ_1 a seratus
 • } 2 coline
 • } quindi
 2 mini-blocki

$$(A - 2I)^2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -2 & 2 \end{bmatrix}$$

$$f_2 = \text{rank } (A - 2I)^2 = 2$$

$$\mu_2 = 6 - 2 = 4$$

$$\nu_2 = \mu_2 - \mu_1 = 2$$

$$\mu_1 \quad \mu_2 - \mu_1$$

•

•

$$(A - 2I)^3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -4 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 4 & -4 \end{bmatrix}$$

$\rho_3 = \text{rank}(A - 2I)^3 = 1$

$\mu_3 = 6 - 1 = 5$

$v_3 = \mu_3 - \mu_2 = 1$

$$\begin{array}{ccc} \mu_1 & \mu_2 - \mu_1 & \mu_3 - \mu_2 \\ \bullet & \bullet & \bullet \\ \bullet & \bullet & \bullet \end{array}$$

$\text{NB } \mu_3 = \mu_2$
Non portion
symmetric matrix

$$(A - 2I)^4 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 8 & -8 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -8 & 8 \end{bmatrix}$$

$\rho = \text{rank}(A - 2I)^4$
 $\rho_4 = 1$

$\mu_4 = 6 - 5 = 1$
 $v_4 = \mu_4 - \mu_3 = 0$

$$\begin{array}{ccc} \mu_1 & \mu_2 - \mu_1 & \mu_3 - \mu_2 \\ \bullet & \bullet & \bullet \\ \bullet & \bullet & \bullet \end{array}$$

STOP!
 λ_2 has ord 1
 $g = 3$

$$\mu_1 \quad \mu_2 - \mu_1 \quad \mu_3 - \mu_2$$



catena di lunghezza 3

catena di lunghezza 2

NB si inizia SEMPRE

dalle catene di lunghezza massime
per poi determinare le altre
(gr. algoritmo Jean de Dieu)

cetica di lunghezza 3

dove esiste $\bar{v}^{(3)}: \bar{v}^{(3)} \in \ker(A - 2I)^3$
 $\bar{v}^{(3)} \notin \ker(A - 2I)^2$

Verificare che

$$\bar{v} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\bar{v} \in \ker(A - 2I)^3$$

$$\bar{v} \notin \ker(A - 2I)^2$$

e' autovettore
proprietato
di ordine 3

$$\bar{v}^{(3)} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\bar{v}^{(1)} = (A - \gamma I) \bar{v}^{(2)}$$

$$\bar{v}^{(2)} = (A - \gamma I) \bar{v}^{(3)}$$

$$\bar{v}^{(3)}$$

$$\begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

4

$$\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

4

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Catena di lunghezza 2

$$\bar{w} : \quad (A - 2I)^2 \bar{w} = 0$$

$$(A - 2I) \bar{w} \neq 0$$

Verificare che

$$\bar{w} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\bar{w} \in \ker(A - 2I)^2$$

$$\bar{w} \notin \ker(A - 2I)$$

\bar{w} è ebulito generatore
di ordine 2

$$\omega^{(1)} = (A - \gamma I) \omega^{(0)} \quad \leftarrow \quad \omega^{(0)} = \bar{\omega}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$



$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

certaine di lunghezza 1
associata a $\lambda_1 = 0$

$$\bar{w} : (A - \lambda I) \bar{w} = 0$$

Verifizare da

$$\bar{w} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

e' subspazio
cuzato

metrice T di trasformazione

$$T = \begin{bmatrix} \bar{w} & | & \bar{v}^{(1)} & | & \bar{v}^{(2)} & | & \bar{v}^{(3)} & | & \bar{w}^{(1)} & | & \bar{w}^{(2)} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & +2 & +1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & +2 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & +1 & +2 & +1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -2 & -1 \\ +1 & 0 & 0 & 0 & 0 & +1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & +1 \end{bmatrix}$$

forma tensorial $J_A = T^{-1} A T$

$$J_A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

Es. Determinare la forma di Jordan delle matrici

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 & 1 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 2 & -1 & -1 & -6 & 0 \\ -2 & 0 & -1 & 2 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 1 & 2 & 4 & 1 \end{bmatrix}$$

polinomio caratteristico $p_A(\lambda)$:

$$p_A(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} (-1-\lambda) & 0 & -1 & 1 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & (1-\lambda) & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & (2-\lambda) & -1 & -1 & -6 & 0 \\ -2 & 0 & -1 & (2-\lambda) & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & (1-\lambda) & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & (1-\lambda) & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 1 & 2 & 9 & (1-\lambda) \end{vmatrix}$$

= ...

svolgendo lungo
queste colonne



$$F_A(\lambda) = (-1)^{7+7} \cdot (1-\lambda) \cdot \begin{vmatrix} (-1-\lambda) & 0 & -1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & (1-\lambda) & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & (2-\lambda) & -1 & -1 & -6 \\ -2 & 0 & -1 & (2-\lambda) & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & (1-\lambda) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & (1-\lambda) \end{vmatrix}$$

sviluppo
 lungo prima
 riga →

$= \dots$

$$P_A(\lambda) = (\lambda - 1) \cdot (-1)^{6+6} \cdot (1-\lambda) \cdot$$

silujo largo
güeta rijo

$$\begin{pmatrix} (-1-\lambda) & 0 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & (1-\lambda) & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & (2-\lambda) & -1 & -1 \\ -2 & 0 & -1 & (2-\lambda) & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & (1-\lambda) \end{pmatrix}$$

$$= (\lambda - 1)^2 \cdot (-1)^{5+5} \cdot (1-\lambda) \cdot$$

silujo
largo güeta rijo

$$\begin{pmatrix} (-1-\lambda) & 0 & -1 & 1 \\ 0 & (1-\lambda) & 0 & 0 \\ 2 & 1 & (2-\lambda) & -1 \\ -2 & 0 & -1 & (2-\lambda) \end{pmatrix}$$

$$P_A(d) = (1-d)^3 \cdot (-1)^{2+2} \cdot (1-d) \cdot \left| \begin{array}{ccc} (-1-d) & -1 & 1 \\ 2 & (2-d) & -1 \\ -2 & -1 & (2-d) \end{array} \right|$$

Schrumpfungs
quellen down

$$\begin{aligned}
 P_A(d) = & (1-d)^4 \cdot \left\{ (-1)^{3+3} (2-d) \cdot \left[-(1+d)(2-d) + 2 \right] + \right. \\
 & + (-1)^{2+3} \cdot (-1) \cdot \left[1+d - 2 \right] + \\
 & \left. + (-1)^{1+3} \cdot (1) \cdot \left[-2 + 2(2-d) \right] \right\} = \dots
 \end{aligned}$$

$$P_A(d) = (1-d)^4 \cdot \left\{ (2-d) \left[\cancel{-d} + d^2 + 2 \right] + (d-1) + \right.$$
$$\left. + 2(1-d) \right\}$$

$$= (1-d)^4 \cdot \left\{ (2-d) d (d-1) + (1-d)(2-1) \right\}$$

$$= (1-d)^4 \cdot \left\{ (1-d) [1 - d(2-d)] \right\}$$

$$= (1-d)^5 \cdot \left\{ 1 - 2d + d^2 \right\} = (1-d)^7 //$$

$P_A(\lambda) = (\lambda - \lambda)^7 \rightarrow$ potrebbe contiene più di un mini-blocco di Jordan

$$A - I = \begin{bmatrix} -2 & 0 & -1 & 1 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 1 & -1 & -1 & -6 & 0 \\ -2 & 0 & -1 & 1 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 1 & 2 & 4 & 0 \end{bmatrix} = N$$

$$\text{rank } N = g(N) = 3 \Rightarrow \mu_1 = 7 - 3 = 4$$

$$\nu_1 = \mu_1 - 0 = 4$$

ν_1



4

4 catene di sottorettoni
associati tutte all'autovalore
 $\lambda = 1 \Rightarrow$ 4 minimi blocchi
di Jordan

$$N^2 = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & -3 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$S(N^2) = 1$$

$$\mu_2 = 7 - 1 = 6$$

$$v_2 = \mu_2 - \mu_1 = 2$$

v_1 v_2

•

•

•

•

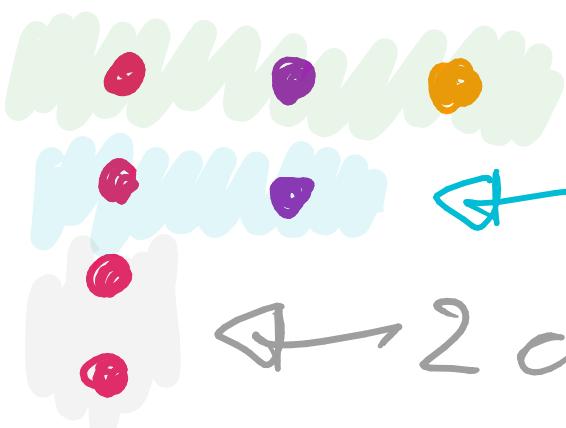
•

•

$$N^3 = O_{7 \times 7} \quad S(N^3) = 0$$

$$\nu_3 = \mu_3 - \mu_2 = 1$$

$$\nu_1 \quad \nu_2 \quad \nu_3$$



$$M_3 = 7 - 0 = 7$$

$$g = 3$$

(dopo algorithm)

STOP
all'elaborazione!
L'indice
non può
incrementare
più !

→ una catena di lunghezza 3

→ una catena di lunghezza 2

→ 2 catene di lunghezza 1

Cetena di lunghezza 3: auto vettore generalizzato
 $\bar{v} \in \ker(N^3)$, $\bar{v} \notin \ker(N^2)$ di ordinazione 3

verifichiamo che $\bar{v} = [0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0]^T$

$$\begin{cases} \bar{v} \in \ker(N^3) \\ \bar{v} \notin \ker(N^2) \end{cases}$$

la catena sarà

$$N^2\bar{v} \leftarrow N\bar{v} \leftarrow \bar{v}$$

In definitiva

$$\begin{bmatrix} -1 & & \\ 0 & & \\ -1 & -1 & \\ 0 & 0 & \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

4

$$\begin{bmatrix} 0 & & \\ 0 & -1 & \\ 0 & 0 & \\ 0 & 0 & \\ -1 & \end{bmatrix}$$

4

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$\bar{\sigma}$

$N^2\bar{v}$

$N\bar{\tau}$

Für die Colone des Liniensatzes 2 seien ein erweitertes
Generatormatrizen des Ordnung 2

$$\left\{ \begin{array}{l} \bar{w} \in \ker(N^2) \\ \bar{w} \notin \ker(N) \end{array} \right.$$

Verifizieren die $\bar{w} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}^T$:

$$\left\{ \begin{array}{l} \bar{w} \in \ker N^2 \\ \bar{w} \notin \ker N \end{array} \right.$$

La colonna di lunghezza 2 è l'elio

N_w

Φ

w

$$\begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 2 \\ -2 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Possiamo ora le 2 celle di lunghezza 1.

Possiamo semplicemente scegliere 2 rettangoli
in modo che

$$\left\{ \begin{array}{l} \bar{z}, \bar{r} \in \ker N \\ \left\{ N^2 \bar{v} \quad N \bar{w} \quad \bar{z} \quad \bar{r} \right\} \text{ lin. indip.} \end{array} \right.$$

Pi locuri:

$$\bar{z} = [0 \ 0 \ -1 \ -2 \ 1 \ 0 \ 0]^T$$

$$\bar{r} = [1 \ 3 \ 1 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0]^T$$

Satisfaw i requisi.

La matrice di trasformazione fra le forme di Jordan
essere c'

$$T = \begin{bmatrix} N^2\bar{v} & N\bar{o} & \bar{v} & N\bar{w} & \bar{w} & \bar{o} & \bar{r} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 & -2 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 3 \\ 1 & 1 & 0 & 2 & 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & -2 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Define

$$T^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 & 1 & 4 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & -3 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & -1 & -2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

la forme de Jordan avec relé :

$$J_A = \bar{T}^t A \bar{T} = \left[\begin{array}{ccc|cccc} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$$